

# 【参考出展】 農業支援運搬ロボット CP200(仮)



## 不整地走行

4WD x 4WSと  
サスペンション構造により  
傾斜地や凹凸路面でも  
安定して走行可能

## 高い拡張性

アタッチメントを制御する  
コネクタを用意しており  
電源供給と制御が可能  
右上写真は  
防除用タンクアタッチメント

## 自動化

カメラによる自動追従  
GNSSを利用した自動走行  
でユーザの作業負担を軽減

## 主要諸元

全長 1300mm  
全幅 580mm  
荷台高 600mm  
重量 120kg  
タイヤ径 φ400mm  
※交換可能

動力 バッテリー交換式  
駆動方式 4WD  
操舵方式 4WS  
アタッチメントIF  
操作方式 リモコン  
自動追従  
自動走行

最高速度 4km/h  
登坂性能 20度  
最大積載 200kg(20度時)  
稼働時間 3-8h  
※使い方に依る

## 株式会社DONKEY

〒252-0131 神奈川県相模原市緑区西橋本5-4-21  
さがみはら産業創造センターSIC-1 1103  
contact@donkey.co.jp  
https://www.donkey.co.jp

